

T.D. N°9



**EXERCICE 1** ••• *Isométrie du plan*

Dans  $\mathbb{R}^2$  muni de sa structure euclidienne orientée canonique, on considère  $u$  l'endomorphisme canoniquement associé à la matrice :

$$A = \frac{1}{13} \begin{pmatrix} 12 & 5 \\ 5 & -12 \end{pmatrix}$$

Reconnaître et donner les éléments caractéristiques de l'endomorphisme  $u$  du plan  $\mathbb{R}^2$ .

**EXERCICE 2** ••• *Isométries de l'espace*

Dans  $\mathbb{R}^3$  muni de sa structure euclidienne orientée canonique, on considère respectivement  $u$ ,  $v$  et  $w$  les endomorphismes canoniquement associés aux matrices :

$$A = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 & 8 & -4 \\ -4 & 4 & 7 \\ 8 & 1 & 4 \end{pmatrix}, \quad B = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -2 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & -2 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad C = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 2 & 3 & 6 \\ 3 & -6 & 2 \\ 6 & 2 & -3 \end{pmatrix}$$

Reconnaître et donner les éléments caractéristiques des endomorphismes  $u$ ,  $v$  et  $w$  de  $\mathbb{R}^3$ .

**EXERCICE 3** ••• *Matrices d'isométries de l'espace*

Dans chacun des cas suivants, donner la matrice de l'endomorphisme  $u$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ , ce dernier étant muni de sa structure euclidienne orientée canonique.

1.  $u$  est la symétrie orthogonale par rapport à la droite dirigée par  $(1, 2, 2)$ .
2.  $u$  est la rotation d'angle  $\pi/2$  et d'axe dirigé par  $(0, 1, -1)$ .
3.  $u$  est la rotation d'angle  $2\pi/3$  et d'axe dirigé par  $(1, 1, 1)$ .

**EXERCICE 4** ••• *Diagonalisations dans une base orthonormée*

On munit  $\mathbb{R}^3$  de sa structure euclidienne canonique.

1. On définit un endomorphisme  $u$  de  $\mathbb{R}^3$  en posant  $u((x, y, z)) = (x - z, y - z, -x - y + z)$  pour  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .  
Montrer que  $u$  est un endomorphisme symétrique. Justifier qu'il existe une base de  $\mathbb{R}^3$  formée de vecteurs propres de  $u$  et en donner une.
2. Diagonaliser la matrice suivante dans une base orthonormée :

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

**EXERCICE 5** *Matrices symétriques positives*

On note  $S_n^+(\mathbb{R})$  (resp.  $S_n^{++}(\mathbb{R})$ ) l'ensemble des matrices symétriques de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  vérifiant la propriété :

$$\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), \quad X^T S X \geq 0 \quad (\text{resp. } X^T S X > 0)$$

Ces matrices sont dites symétriques *positives* (resp. *définies positives*).

1. On se donne  $S \in S_n(\mathbb{R})$  et on note  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les valeurs propres de  $S$  comptées avec leur ordre de multiplicité.
  - A. Prouver que  $S \in S_n^+(\mathbb{R})$  si et seulement si  $\lambda_i \geq 0$  pour tout  $i \in [1, n]$ .
  - B. Énoncer et prouver une caractérisation similaire pour les matrices de  $S_n^{++}(\mathbb{R})$ .
  - C. Si  $S \in S_n^{++}(\mathbb{R})$ , montrer que  $S$  est inversible et que  $S^{-1} \in S_n^{++}(\mathbb{R})$ .
2. On se donne  $S \in S_n^+(\mathbb{R})$  et on note toujours  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les valeurs propres de  $S$ .
  - A. Soit  $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ . Montrer qu'il existe une unique matrice diagonale  $\Delta$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  vérifiant  $\Delta^2 = D$  et la déterminer.
  - B. Si  $N \in S_n^+(\mathbb{R})$  vérifie  $N^2 = D$ , montrer que  $N = \Delta$ .
  - C. Justifier qu'il existe  $P \in O_n(\mathbb{R})$  vérifiant  $P^T S P = D$ .  
En déduire qu'il existe une matrice  $T \in S_n^+(\mathbb{R})$  telle que  $T^2 = S$  et prouver qu'une telle matrice est unique.
3. Justifier qu'il existe une matrice  $T \in S_3^+(\mathbb{R})$  vérifiant  $T^2 = S$  et la déterminer si la matrice  $S$  est donnée par :

$$S = \begin{pmatrix} 7 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & -1 \\ -2 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

### EXERCICE 6 ●●○ Contraintes matricielles

1. On se donne  $M \in S_n(\mathbb{R})$  une matrice symétrique de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et on suppose qu'il existe  $p \geq 1$  tel que  $M^p = 0$ . Prouver que  $M = 0$ .
2. Soit  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  vérifiant  $M^T M = M M^T$ . On suppose de plus qu'il existe  $p \geq 1$  tel que  $M^p = 0$ . Prouver que  $M = 0$ .

### EXERCICE 7 ●●○ Endomorphisme symétrique

On considère  $E$  un espace euclidien de dimension  $n \geq 2$ ,  $a$  un vecteur unitaire de  $E$  et  $k \in \mathbb{R}$  un réel. On définit une application  $f_k$  sur  $E$  en posant :

$$\forall x \in E, \quad f_k(x) = x + k(x|a)a$$

1. Montrer que  $f_k$  est un endomorphisme symétrique de  $E$ .
2. Déterminer  $k \in \mathbb{R}$  pour que  $f_k$  soit un endomorphisme orthogonal de  $E$ . Déterminer alors la nature de  $f_k$ .
3. Étudier les éléments propres de  $f_k$ .

### EXERCICE 8 ●●○ Inégalités

On se donne  $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in O_n(\mathbb{R})$  une matrice orthogonale.

1. Prouver que :

$$\sum_{1 \leq i,j \leq n} |a_{i,j}| \leq n\sqrt{n}$$

2. Établir l'inégalité :

$$\left| \sum_{1 \leq i,j \leq n} a_{i,j} \right| \leq n$$