

CORRIGÉ



PROBLÈME

PARTIE A

1. 1.1. On sait que $\cos(x + \pi) = -\cos(x)$ et $\sin(x + \pi) = -\sin(x)$ pour $x \in \mathbb{R}$ donc, si $n \in \mathbb{N}$, on a immédiatement :

$$\lambda_{n+2} = \cos\left((n+2)\frac{\pi}{2}\right) = \cos\left(n\frac{\pi}{2} + \pi\right) = -\cos\left(n\frac{\pi}{2}\right) = -\lambda_n$$

ainsi que :

$$\mu_{n+2} = \sin\left((n+2)\frac{\pi}{2}\right) = \sin\left(n\frac{\pi}{2} + \pi\right) = -\sin\left(n\frac{\pi}{2}\right) = -\mu_n$$

Ainsi, $\lambda, \mu \in \mathcal{S}_0$.

1.2. On en déduit que, pour tout $n \in \mathbb{N}$, on a $\lambda_{n+4} = -\lambda_{n+2} = -(-\lambda_n) = \lambda_n$ et de même $\mu_{n+4} = \mu_n$. Ainsi λ et μ sont périodiques de période 4.

2. L'ensemble \mathcal{S}_0 est non vide puisqu'il contient la suite nulle. De plus, il est stable par combinaisons linéaires. En effet, si u et v sont dans \mathcal{S}_0 et si $\alpha \in \mathbb{R}$, on a :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad (\alpha u_{n+2} + v_{n+2}) + (\alpha u_n + v_n) = \underbrace{\alpha(u_{n+2} + u_n)}_{=0} + \underbrace{v_{n+2} + v_n}_{=0} = 0$$

de sorte que $\alpha u + v$ est bien dans \mathcal{S}_0 . Cela prouve que \mathcal{S}_0 est un sous-espace vectoriel de E par caractérisation des sous-espaces vectoriels.

3. Les éléments de \mathcal{S}_0 sont les suites récurrentes linéaires d'ordre 2 à coefficients constants d'équation caractéristique $r^2 + 1 = 0$. Les solutions de cette dernière étant $e^{\pm i\frac{\pi}{2}}$, le cours indique que (λ, μ) est une base de \mathcal{S}_0 et que cet espace est de dimension 2.

4. 4.1. La suite u est combinaison linéaire de λ et μ . En regardant les termes d'indice 0 et 1, on trouve les coefficients de la combinaison et on trouve :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad u_n = u_0 \cos\left(n\frac{\pi}{2}\right) + u_1 \sin\left(n\frac{\pi}{2}\right)$$

Puisque u est non nulle par hypothèse, u_0 ou u_1 est non nul. Or, pour tout $n \in \mathbb{N}$, on obtient avec l'expression ci-dessus que $u_{4n} = u_0$, $u_{4n+1} = u_1$, $u_{4n+2} = -u_0$ et $u_{4n+3} = -u_1$. Parmi ces quatre suites extraites figurent donc nécessairement deux suites extraites qui convergent vers des limites différentes (puisque u_0 ou u_1 est non nul). Ainsi la suite u ne converge pas.

4.2. La série $\sum u_n$ est donc grossièrement divergente puisque son terme général n'est pas de limite nulle.

PARTIE B

5. 5.1. Supposons, par l'absurde, que $u \in \mathcal{S}$ et notons a le réel associé. On a $2a = u_2 + u_0 = 2$ et $2a = u_1 + u_3 = -2$ ce qui amène une contradiction. Ainsi $u \notin \mathcal{S}$.

5.2. Dans ce cas, pour $n \in \mathbb{N}$, on a $u_{4n} = u_{4n+1} = 1$ et $u_{4n+2} = u_{4n+3} = -1$ pour tout n . On en déduit que l'on a $u_{n+2} + u_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$, par exemple en distinguant les cas où $n = 4p$, $n = 4p + 1$, $n = 4p + 2$ et $n = 4p + 3$. On a donc $u \in \mathcal{S}$ et la constante correspondante est nulle.

5.3. Dans ce cas, pour $n \in \mathbb{N}$, on a $u_n = u_{n+2} = 5$. On a donc $u \in \mathcal{S}$ et la constante correspondante est 5.

6. Soit $u \in \mathcal{S}$ une suite constante égale à son premier terme u_0 . On a donc $u_{n+2} = u_n = u_0$ pour tout $n \in \mathbb{N}$. On en déduit que u est dans \mathcal{S} avec une constante égale à u_0 .

7. Soit u une suite géométrique. Il existe des réels q et λ tels que $u_n = \lambda q^n$ pour tout $n \in \mathbb{N}$.

- Si $u \in \mathcal{S}$ alors $u_0 + u_2 = u_1 + u_3$ et donc $\lambda(1 + q^2) = \lambda q(1 + q^2)$. On en déduit que $\lambda = 0$ ou $q = 1$. Dans les deux cas, u est constante.
- Réciproquement, les suites constantes sont dans \mathcal{S} d'après la question précédente.

En conclusion, les suites géométriques qui sont dans \mathcal{S} sont exactement les suites constantes.

8. On sait déjà que \mathcal{S} est non vide puisqu'il contient la suite nulle. Si u et v sont dans \mathcal{S} associées à des constantes a et b et si $\lambda \in \mathbb{R}$ alors on a :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad (u + \lambda v)_{n+2} + (u + \lambda v)_n = u_{n+2} + u_n + \lambda(v_{n+2} + v_n) = a + \lambda b$$

Ainsi $u + \lambda v \in \mathcal{S}$ et la constante associée est $a + \lambda b$. On en déduit que \mathcal{S} est stable par combinaisons linéaires. En conclusion, \mathcal{S} est bien un sous-espace vectoriel de E .

9. De façon immédiate, on a $\mathcal{S}_0 \subset \mathcal{S}$ puisque tout élément de \mathcal{S}_0 est dans \mathcal{S} avec une constante associée nulle. L'inclusion réciproque est fautive puisque la suite constante égale à 1 est dans \mathcal{S} sans être dans \mathcal{S}_0 .
10. Si u et v sont dans \mathcal{S} et si $\lambda \in \mathbb{R}$, on a immédiatement $\varphi(\lambda u + v) = \lambda\varphi(u) + \varphi(v)$, c'est à dire la linéarité de φ . Comme φ est à valeur dans \mathbb{R} , c'est une forme linéaire.
- Soit $u \in \text{Ker } \varphi$. Puisque $u \in \mathcal{S}$, il existe une constante $a \in \mathbb{R}$ telle que $u_{n+2} + u_n = 2a$ pour tout $n \in \mathbb{N}$. En particulier, on a $u_2 + u_0 = 2a$. Puisque $u \in \text{Ker } \varphi$, il vient $a = (u_2 + u_0)/2 = \varphi(u) = 0$. Ainsi on a $u \in \mathcal{S}_0$.
 - Réciproquement, soit $u \in \mathcal{S}_0$. On a en particulier $u_2 + u_0 = 0$, ce qui donne $\varphi(u) = 0$ soit $u \in \text{Ker } \varphi$.

En conclusion, on a $\text{Ker } \varphi = \mathcal{S}_0$.

11. La suite v est dans \mathcal{S} mais pas dans l'hyperplan $\text{Ker}(\varphi) = \mathcal{S}_0$. Par un résultat classique, on sait que l'on a alors la décomposition en somme directe suivante $\mathcal{S} = \mathcal{S}_0 \oplus \text{Vect}(v)$.
12. Soit $u \in \mathcal{S}$ de constante associée a . On sait que $a = (u_0 + u_2)/2$. La suite $u - av$ est alors un élément de \mathcal{S}_0 . En effet, on a :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad (u_{n+2} - av_{n-2}) + (u_n - av_n) = (u_{n+2} + u_n) - a(v_{n+2} + v_n) = 2a - 2a = 0$$

Avec la question 3, $u - av$ est donc combinaison linéaire de λ et de μ définies en partie A. Les termes d'indice 0 et 1 donnent les valeurs des constantes et on obtient finalement :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad u_n = \frac{u_0 + u_2}{2} + \frac{u_0 - u_2}{2} \cos\left(\frac{n\pi}{2}\right) + \frac{2u_1 - u_0 - u_2}{2} \sin\left(\frac{n\pi}{2}\right)$$

13. Un élément de \mathcal{S} est combinaison linéaire des trois suites v , λ et μ qui sont périodique de période 4 d'après la question 1.2. Tout élément de \mathcal{S} est donc aussi périodique de période 4.
14. L'espace vectoriel \mathcal{S} est de dimension 3 puisque d'après 11 c'est la somme directe d'un espace de dimension 2 et d'un autre de dimension 1. On peut facilement prouver que θ est linéaire. De plus, si $u \in \text{Ker}(\theta)$ alors les trois premiers termes de u sont nuls. On a aussi $u_1 + u_3 = u_0 + u_2$ et donc $u_3 = 0$. Par 4-périodicité, les u_n , $n \in \mathbb{N}$, sont tous nuls. θ est donc une application linéaire injective entre deux espaces de même dimension, c'est un isomorphisme.
15. Si $u \in \mathcal{S}$, on a $u_1 + u_3 = u_0 + u_2$ et donc $u_3 = u_0 + u_2 - u_1$. On peut alors continuer par 4-périodicité. On trouve :

$$I = (1, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 1, \dots), \quad J = (0, 1, 0, -1, 0, 1, 0, -1, \dots) \quad \text{et} \quad K = (0, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 1, \dots)$$

16. 16.1. La linéarité de T_k est immédiate puisque pour tout $u, v \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, on a :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad (u + \lambda v)_{kn} = u_{kn} + \lambda v_{kn}$$

Étant donné que T_k est une application de E dans E , c'est un endomorphisme de E .

- 16.2. On pose $w = T_2(I) = (1, 0, 1, 0, \dots)$. On a $I \in \mathcal{S}$ mais la suite $w = T_2(I)$ n'est pas dans \mathcal{S} puisque l'on a $w_0 + w_2 = 2 \neq 0 = w_1 + w_3$. Ainsi \mathcal{S} n'est pas stable par T_2 .
- 16.3. On a immédiatement $T_3(I) = (1, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 0, \dots) = I + J$, $T_3(J) = (0, -1, 0, 1, 0, -1, 0, 1, \dots) = -J$ ainsi que $T_3(K) = (0, 1, 1, 0, 0, 1, 1, 0, \dots) = J + K$. Les éléments d'une base de \mathcal{S} étant envoyés dans \mathcal{S} par l'application linéaire T_3 , ce qui permet d'affirmer que \mathcal{S} est stable par T_3 .

16.4. Les calculs de $T_3(I)$, $T_3(J)$ et $T_3(K)$ de la question précédente donnent :

$$M_{\mathcal{C}}(T_3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

16.5. On a $I-K$ et $I+J+K$ vecteurs propres non colinéaires de T_3 associés à la valeur propre 1 et J vecteur propre de T_3 associé à la valeur propre -1 . Les sous-espaces propres étant en somme directe, on doit avoir les égalités :

$$\text{Sp}(T_3) = \{1, -1\}, \quad E_1(T_3) = \text{Vect}(I-K, I+J+K) \quad \text{et} \quad E_{-1}(T_3) = \text{Vect}(J)$$

De plus, T_3 est diagonalisable.

16.6. On a $T_3^2 = \text{id}_E$ puisque la matrice M de la question 16.4 vérifie $M^2 = I_3$. Ainsi T_3 est la symétrie par rapport à $\text{Ker}(T_3 - \text{id}_E) = \text{Vect}(I-K, I+J+K)$ parallèlement à $\text{Ker}(T_3 + \text{id}_E) = \text{Vect}(J)$.

PARTIE C

17. Soit $u \in \mathcal{S}_p$ et a la constante associée. On a :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad u_{n+p} + u_n = a = u_{n+2p} + u_{n+p}$$

de sorte que $u_{n+2p} = u_n$ pour tout $n \in \mathbb{N}$. Cela montre que u est $2p$ -périodique.

18.18.1. Soit $x \in \mathbb{R}$. Un développement par rapport à la dernière ligne donne :

$$\det(xI_{p+1} - F) = (x-1) \begin{vmatrix} x & -1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & x & -1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & \ddots & \ddots & -1 \\ 1 & 0 & \dots & 0 & x \end{vmatrix}$$

où le déterminant est de taille p . On développe ce dernier par rapport à la première colonne pour obtenir :

$$\det(xI_{p+1} - F) = (x-1) (x \times x^{p-1} + (-1)^{p+1} \times (-1)^{p-1}) = (x-1)(x^p + 1)$$

18.2. Les valeurs propres de F sont les racines de son polynôme caractéristique. Avec l'expression de ce dernier trouvée à la question précédente, on a :

- Les valeurs propres complexes sont 1 et les racines p -ièmes de -1 et on a donc :

$$\text{Sp}_{\mathbb{C}}(F) = \{1\} \cup \left\{ e^{i \frac{(2k+1)\pi}{p}}, 0 \leq k \leq p-1 \right\}$$

- On en déduit que si p est pair, on a $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(F) = \{1\}$ et que si p est impair, on a $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(F) = \{1, -1\}$.

18.3. Avec le calcul de 18.1, on a pour $x=0$ la relation $\det(-F) = -1$ soit $(-1)^{p+1} \det(F) = -1$, ce qui donne $\det(F) = (-1)^p \neq 0$. Ainsi F est inversible.

18.4. D'après la question 18.2, F possède $p+1$ valeurs propres complexes distinctes et est de taille $p+1$. Elle est donc diagonalisable sur \mathbb{C} avec des sous-espaces propres de dimension 1.

Il y a au plus deux sous-espaces propres réels qui sont au plus de dimension 1 car la multiplicité de chaque valeur propre est égale à 1. Ainsi, la somme des dimension des sous-espaces propres réels de F est au plus égale à 2 et donc différente de $p+1$ et F n'est pas diagonalisable dans \mathbb{R} .

19. L'application δ est clairement linéaire.

- Si $u \in \text{Ker}(\delta)$ alors $u_0 = \dots = u_{p-1} = u_0 + u_p = 0$. La constante a associée à u vaut $(u_0 + u_p)/2 = 0$ et on a donc $u_{n+p} = -u_n$ pour tout $n \in \mathbb{N}$. On en déduit que $u_p = \dots = u_{2p-1} = 0$. Dès lors, u est $2p$ -périodique et ses $2p$ premiers termes sont nuls, la suite u est donc nulle. Le noyau de δ est ainsi réduit à la suite nulle et δ injective.
- Soit $(a_0, \dots, a_{p-1}, x) \in \mathbb{R}^{p+1}$. On définit une suite $u \in E$ de manière récurrente par :

$$\forall i \in [0, p-1], \quad u_i = a_i \quad \text{et} \quad \forall n \geq p, \quad u_n = 2x - u_{n-p}$$

On peut alors vérifier que la suite u est dans \mathcal{S}_p associée à la constante x et que $\delta(u) = (a_0, \dots, a_{p-1}, x)$. On a donc montré la surjectivité de δ .

Finalement, δ est un isomorphisme et $\dim(\mathcal{S}_p) = \dim(\mathbb{R}^{p+1}) = p + 1$.

20.20.1. L'application ψ est clairement linéaire. Si $u \in \mathcal{S}_p$ avec une constante associée a et $t = \psi(u)$ alors :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad t_n + t_{n+p} = u_{n+1} + u_{n+p+1} = 2a$$

On a donc $t \in \mathcal{S}_p$ avec la même constante a . On a bien prouvé que ψ est un endomorphisme de \mathcal{S}_p .

20.2. Les éléments de \mathcal{S}_p étant $2p$ -périodiques, on a $\psi^{2p} = \text{id}_{\mathcal{S}_p}$.

20.3. Soit $x = (x_0, \dots, x_p) \in \mathbb{R}^{p+1}$. En ne précisant uniquement que les termes qui ont de l'importance, on a :

$$\delta^{-1}(x) = (x_0, \dots, x_{p-1}, 2x_p - x_0, 2x_p - x_1, \dots)$$

Cela donne :

$$\psi(\delta^{-1}(x)) = (x_1, \dots, x_{p-1}, 2x_p - x_0, 2x_p - x_1, \dots)$$

Puis :

$$\delta(\psi(\delta^{-1}(x))) = (x_1, \dots, x_{p-1}, 2x_p - x_0, x_p)$$

En notant (e_0, \dots, e_p) les éléments de la base canonique de \mathbb{R}^{p+1} et $E_i = \delta^{-1}(e_i)$, on a donc :

$$\psi(\delta^{-1}(x)) = x_1 E_0 + \dots + x_{p-1} E_{p-2} + (2x_p - x_0) E_{p-1} + x_p E_p$$

La première colonne de la matrice cherchée est constituée des coefficients obtenus quand $x = e_0$ c'est à dire $x_0 = 1$ et $x_1 = \dots = x_p = 0$. Plus généralement la colonne i de la matrice cherchée est constituée des coefficients obtenus quand $x = e_i$. Avec les formules obtenues, on obtient que la matrice cherchée est F .

20.4. Avec la question **18.4**, F n'étant pas diagonalisable dans \mathbb{R} , ψ n'est pas diagonalisable.

20.5. F étant inversible, ψ est un isomorphisme. Par le théorème de Cayley-Hamilton, χ_F annule ψ ce qui donne $\psi^{p+1} - \psi^p + \psi - \text{id} = 0$ grâce au calcul de χ_F effectué en **18.1**. Ainsi, en composant par ψ^{-1} , il vient la relation $\psi^{-1} = \psi^p - \psi^{p-1} + \text{Id}$. On a donc $\psi^{-1}(u) = w$ avec $w_n = u_{n+p} - u_{n+p-1} + w_n$ pour tout $n \in \mathbb{N}$.